Universität Stuttgart

Institut für Medizingerätetechnik IMT

Wissenschaftliche:r Mitarbeiter:in / Doktorand:in Medizintechnik, Medizinrobotik (m/w/d)

Zu besetzen ist eine Stelle als Wissenschaftliche:r Mitarbeiter:in mit Möglichkeit zur Promotion. Es handelt sich um eine Vollzeitstelle (bis EG 13 TV-L) mit Befristung zunächst auf ein Jahr.

Arbeitgeber:
Die Universität Stuttgart ist eine führende Universität mit Schwerpunkt auf ingenieur- und naturwissenschaftlichen Fächern und mehr als 5000 Beschäftigten. Das Institut für Medizingerätetechnik (IMT) forscht und lehrt im Bereich der Medizintechnik. Aktuelle Forschungsvorhaben gehören zu den Bereichen der Medizinrobotik, der Rehabilitation, der Anwendung von künstlicher Intelligenz im medizinischen Umfeld, sowie zur Nachhaltigkeit.

Projektbeschreibung:
Im drittmittelgeförderten Projekt ORIGIN untersuchen wir neuartige, Origami-inspirierte Roboterkinematiken für die Mikrochirurgie – kostengünstig, faltbar und hochpräzise. Unser Ziel: Roboter-assistierte Mikrochirurgie weltweit zugänglich machen, auch für kleine Kliniken und ressourcenschwache Regionen. Mithilfe von Festkörpergelenken, monolithischer Fertigung sowie einer geschickten Kombination aus Mehrweg- und Einwegkomponenten sollen technologische Barrieren überwunden und hohe Ansprüche an Ressourceneffizienz und Frugalität erfüllt werden. Am Anwendungsszenario der Ophthalmochirurgie wollen wir daher untersuchen, wie sich Origami-inspirierte Roboterkinematiken für mikrochirurgische Eingriffe nutzen lassen. Wir suchen kreative Köpfe mit interdisziplinärem MINT-Hintergrund, die eine medizintechnische Pionierlösung mitgestalten wollen. Das Projekt wird betreut durch Dr.-Ing. Max Schäfer und Prof. Dr. Peter P. Pott.

Tätigkeitsbeschreibung:
Im Rahmen der Stelle ist das Forschungsvorhaben eigenständig und eigenmotiviert zu bearbeiten. Weiterhin wird Teilhabe und Mitarbeit an Lehrveranstaltungen und institutsinternen Vorhaben erwartet. Zu den Aufgaben zählen:

- Bearbeitung des Forschungsvorhabens, Publikation der Forschungsergebnisse sowie Initiierung von anknüpfenden Forschungsideen.
- Beantragung von Fördermitteln für anknüpfende Vorhaben und zur Anschlussfinanzierung.
- Betreuung von Studierenden bei Studien- und Abschlussarbeiten.
- Mitarbeit an Lehrveranstaltungen und Tätigkeiten des Instituts.

Anforderungen an Bewerber:innen:

- Masterabschluss in Medizintechnik, Mechatronik, Technische Kybernetik, Elektrotechnik, Maschinenbau oder verwandtem Fach
- Interesse und Begeisterung für Medizintechnik und Medizinrobotik
- Erfahrung und Freude an praktischem Arbeiten im Mechatronik-Labor
- Motivierte, eigenverantwortliche und zielstrebige Arbeitsweise im Team
- Gute Englischkenntnisse in Wort und Schrift

Geboten werden flexible Arbeitszeiten im öffentlichen Dienst, eine abwechslungsreiche Tätigkeit, Arbeit in einem dynamischen Team sowie ein angenehmes Betriebsklima. Bei Vorliegen der persönlichen und fachlichen Voraussetzungen kann eine Eingruppierung bis EG 13 TV-L erfolgen. Frauen werden ausdrücklich zur Bewerbung aufgefordert. Schwerbehinderte werden bei gleicher Eignung bevorzugt berücksichtigt. Die Einstellung erfolgt durch die Zentrale Verwaltung der Universität Stuttgart. Vollzeitstellen sind grundsätzlich teilbar. Die Möglichkeit zur Promotion wird gegeben.

Interessiert?
Bewerbungen mit Lebenslauf und den üblichen Unterlagen (vorzugsweise per E-Mail und als eine einzige pdf-Datei) nimmt Max Schäfer (max.schaefer@imt.uni-stuttgart.de) bis 14.06.2025 gerne entgegen.

Dr.-Ing. Max Schäfer (Projektverantwortlicher)
max.schaefer@imt.uni-stuttgart.de
0711 685-68392

Prof. Dr. Peter P. Pott (Institutsleiter)
peter.pott@imt.uni-stuttgart.de
0711 685-68390

Wer wir sind:
www.imt.uni-stuttgart.de

stuttgarter maschinenbau
interdisziplinär und vielfältig